

# Kreisbewegung mit konstanter Geschwindigkeit

## Grundformeln

$$\vec{s}(t) = \begin{pmatrix} r \cdot \cos(\omega t + \varphi_0) \\ r \cdot \sin(\omega t + \varphi_0) \end{pmatrix}$$

Winkel  $\varphi_0$  und Phase  $\omega \cdot t + \varphi_0$  im Bogenmaß!

$$T = \frac{1}{f}$$

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

## Ableitungen

$$\vec{v}(t) = \dot{\vec{s}}(t) = \begin{pmatrix} -r \cdot \omega \cdot \sin(\omega t + \varphi_0) \\ +r \cdot \omega \cdot \cos(\omega t + \varphi_0) \end{pmatrix}$$

$$\vec{a}(t) = \dot{\vec{v}}(t) = \ddot{\vec{s}}(t) = \begin{pmatrix} -r \cdot \omega^2 \cdot \cos(\omega t + \varphi_0) \\ -r \cdot \omega^2 \cdot \sin(\omega t + \varphi_0) \end{pmatrix}$$

## Beträge

$$|\vec{s}(t)| = r = s_{max} \quad |\vec{v}(t)| = \omega r = v_{max} \quad |\vec{a}(t)| = \omega^2 r = a_{max}$$

*Dies sind die Amplituden von  $s(t)$ ,  $v(t)$  und  $a(t)$*

## Orientierungen der Vektoren

$$\vec{s}(t) \circ \vec{v}(t) = 0 \Rightarrow \vec{s}(t) \perp \vec{v}(t)$$

$$\vec{a}(t) = -\omega^2 \cdot \vec{s}(t)$$

$$\vec{v}(t) \circ \vec{a}(t) = 0 \Rightarrow \vec{v}(t) \perp \vec{a}(t)$$

$$\Rightarrow \vec{a}(t) \uparrow \downarrow \vec{s}(t)$$

## Kraft

$$\vec{F}_Z(t) = \vec{F}_{ges}(t) = m \cdot \vec{a}(t) = -m \omega^2 \cdot \vec{s}(t)$$

$$\Rightarrow \vec{F}_Z(t) \uparrow \downarrow \vec{s}(t)$$

$$|\vec{F}_Z| = -m \omega^2 \cdot |\vec{s}(t)| = m \omega^2 r = \frac{m v^2}{r}$$

## kinetische Energie

*bei der Kreisbewegung mit  $v = \text{konst.}$*

$$E_{kin} = \frac{m}{2} \cdot v^2 = \frac{m}{2} (\omega r)^2$$